



EtherNet/IP

EtherCAT

POWERLINK



POSITIONING UNIT SERVO.ALL

POSITIONSEINHEIT SERVO.ALL

- Drive and position control integrated into a single device.
- Ultracompact design for simple installation; $\varnothing 14\text{mm}$ output shaft with 5mm flat key.
- Intelligent connections for easy integration and configuration.
- Integrated and protected electronics.
- Mechanical backlash-free for accurate position control.
- Housing made of anodized aluminum (billet machined), output shaft made of AISI 303 stainless steel.
- Precision gears with surface treatment in reducer stage for very silent rotation with high efficiency and long service life.
- Position of axis maintained also when powered down.
- Communication protocols: Profinet, Ethernet/IP, Powerlink, EtherCAT.
- Ideal for automatic format changeover, assembly, and manipulation applications.
- Perfect repeatability of position adjustments; avoids the need for repeated manual adjustment in areas which are difficult to access or dangerous.

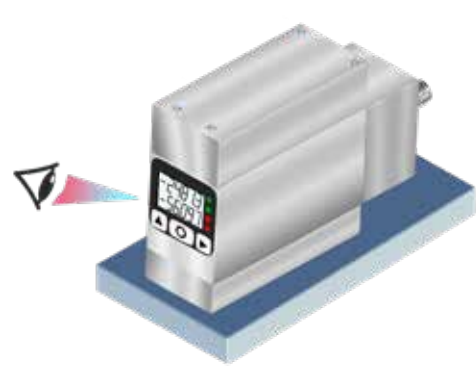
- *Integrierter Antrieb und Positionierung in einem Gerät.*
- *Ultrakompaktes Design, einfache Montage mit $\varnothing 14\text{mm}$ Abtriebswelle mit 5mm Flach-Nut.*
- *Einfache Integration und Insbetriebnahme durch intelligente Verknüpfung/Vernetzung.*
- *Integrierte und geschützte Steuerelektronik für genaue Positionskontrolle.*
- *Gehäuse aus eloxiertem Aluminium (aus massivem Material gefertigt), Hohlwelle aus Edelstahl AISI 303.*
- *Geräuscharm, mit hohe Leistung und lange Lebensdauer, garantiert durch das Präzisionsgetriebe mit Pronox-Oberflächenbehandlung.*
- *Speicherung der Wertauch ohne Stromversorgung.*
- *Schnittstellen: Profinet, EthernetIP, PowerLink, EtherCat.*
- *Geeignet für sämtliche Anwendungen in Maschinen und Anlagen, insbesondere im Verpackungsindustrie zur Formatänderung, in Montage und Handhabungstechnologien.*
- *Erlaubt eine genaue Wiederholbarkeit bei Regelungen, vermeidet wiederholte Einstell- und Anpassungsvorgänge und ermöglicht den Benutz in schwer zugänglich oder gefährliche Positionen.*

INSTALLATION POSITION - EINBAULAGE

View - Ansicht (A)



View - Ansicht (B)

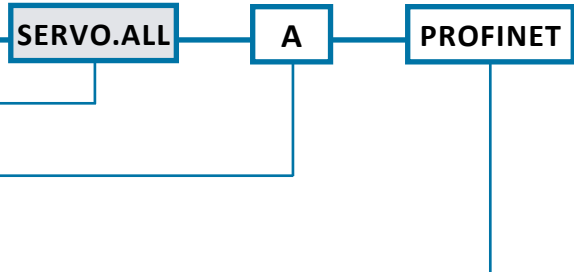


Power supply - Spannung	24Vdc 20%; max absorbed current - Stromaufnahme 6 A		
No-load speed - Leerlaufdrehzahl	90 Rpm		
Torque - Drehmoment	4 Nm	6,5 Nm	9 Nm
Speed - Geschwindigkeit	75 Rpm	65 Rpm	55 Rpm
Absorbed current - Stromaufnahme	2,5 A	3,5 A	5,5 A
Duty cycle - Einschaltdauer	50%	20%	10%
Output hollow shaft - Abtriebshohlwelle	Ø14mm H7 with 5mm lowered key - Ø14mm H7 mit 5mm Flach-Nut		
Absolute position transducer - Absolutpositionsgeber	magnetic encoder 1000 pulses/rev (keyed on the output shaft) Magnetgeber 1000 Imp / U (auf der Abtriebswelle eingeklemmt)		
Buffer battery for encoder - Pufferbatterie für Encoder	3.6V ½ AA size, life 6-8 years (depending on the use conditions) 3,6V ½ AA, Lebensdauer 6-8 Jahre (abhängig von Verwendungsbedingungen)		
Fieldbus - Feldbus	Profinet, EthernetIP, PowerLink, EtherCat		
Power supply connector - Spannungsstecker	male M12 - 4 poles A-coded - Stecker M12 - A kodifiziert 4 polig		
Ethernet port connector - Ethernet Port Stecker	two females M12 - 4 poles D-coded - 2x Büchsen - D kodifiziert 4 polig		
Protection degree - Schutzart	IP54		
Working temperature - Arbeitstemperatur	0-60°C		
Relative humidity - Relative Feuchtigkeit	10-85%		
RoHS	2011/65/UE		
EMC	2014/30/UE		

DIMENSIONS - ABMESSUNGEN

LEGEND - LEGENDE:	
1. N° 4 screws M4x8 for fixing Nr. 4 Befestigungsschrauben M4x8	
2. Connectors M12 - Stecker M12	
3. Cover for battery change Batteriefachdeckel	
View - Ansicht (A)	
View - Ansicht (A)	

PART NR. CONFIGURATION - BESTELLMUSTER



VERSION - AUSFÜHRUNG

SERVO.ALL

INSTALLATION POSITION - EINBAULAGE

A = horizontal shaft - waagerechte Welle

B = vertical shaft - senkrechte Welle

FIELD BUS - SCHNITTSTELLE

PROFINET - ETHERNETIP - ETHERCAT - POWERLINK